



سيرة ذاتية لعضو هيئة التدريس

أولاً: البيانات الشخصية

الاسم	عمر وليد نجم معروف	الرقم الوظيفي
المرتبة العلمية	مدرس	
جهة العمل	جامعة الموصل – كلية الهندسة – هندسة الميكاترونكس	
التخصص	هندسة الميكانيك (روبوت وسيطرة)	
هاتف العمل	الجوال	
البريد الالكتروني	omarmaarroof@uomosul.edu.iq	
الموقع الالكتروني	https://www.researchgate.net/profile/Omar_Maarroof	

ثانياً: المؤهلات العلمية

الدرجة	سنة التخرج	اسم الجامعة	البلد	التخصص
الدكتوراه				
الماجستير	2012	معهد ازمير العالي التكنولوجي	تركيا	هندسة الميكانيك / روبوت وسيطرة
البكالوريوس	2006	جامعة الموصل	العراق	هندسة الميكانيك / عام

ثالثاً: الخبرات العملية

الوظيفة	جهة العمل	الفترة الزمنية
مدرس	قسم هندسة الميكاترونكس – جامعة الموصل	2019/12/31 – الى الان
مدرس مساعد	قسم هندسة الميكاترونكس – جامعة الموصل	2019/12/30 – 2013/05/07
مهندس	قسم هندسة الميكاترونكس – جامعة الموصل	2013/05/07 – 2008/06/13
م. مهندس	قسم هندسة الميكانيك – جامعة الموصل	2008/06/13 – 2007/03/19

Omar W. N. Maarroof, "Self-Motion Control of Kinematically Redundant Robot Manipulators," MSc Thesis, Izmir Institute of Technology, 2012.	1
Maarroof, O. W. and M. İ. C. Dede (2014). "Kinematic synthesis of over-constrained double-spherical six-bar mechanism" Mechanism and Machine Theory 73(0): 154-168.	2
Mehmet Ismet Can Dede, Omar W. Maarroof and Enver Tatlicioglu (2016) "A New Objective Function for Obstacle Avoidance by Redundant Service Robot Arms" International Journal of Advanced Robot Systems 13(48): 1-13. doi: 10.5772/62471.	3
Kiper, G., Dede, M. İ. C., Maarroof, O. W., & Özkahya, M. (2017) "Function generation with two loop mechanisms using decomposition and correction method" Mechanism and Machine Theory, 110, 16-26.	4
M. İ. C. Dede, O. W. Maarroof, M. Ceccarelli "Analytical Dynamic Analysis of a Kinesthetic Haptic Device," Dokuz Eylul University-Faculty of Engineering Journal of Science and Engineering, Volume 20, Issue 59, pp. 492-508, May 2018. (DOI: 10.21205/deufmd.2018205939).	5
O. Maarroof, E. Gezgin, and M. İ. C. Dede, "General Subtask Controller for Redundant Robot Manipulators," 12th IEEE Int. Conf. on Control, Automation, Jeju Island, Korea, October 17-21, 2012.	6
Dede, M. İ. C., O. W. Maarroof, G. Ateş, M. Berker, İ. Işı kay, and Ş. Hanalioğlu. "Unilateral Teleoperation Design for a Robotic Endoscopic Pituitary Surgery System," MESROB 2016, 5th International Workshop on Medical and Service Robots, Graz, Austria, July 4-6, 2016.	7
Uzun, B., Ayav, T., Dede, M.İ.C., Berker, M., Işı kay, İ., Hanalioğlu, Ş., Özdemirel, B., Kiper, G., Tatlıcıoğlu, E., Maarroof, O.W. and Işı tman, O., 2016. Neuroscope sisteminin model tabanlı sı naması. TOK.	8
M. Kanık, G. Berker, O. W. Maarroof, O. E. Uzunoğlu, M. İ. C. Dede "Admitans Yapısında Kinematik Olarak Artı ksıl Haptik Ana Sistem Tasarımı," 18. Ulusalı Makine Teorisi Sempozyumu, Trabzon, pp. 177-184, Temmuz 5-8, 2017.	9
M. İ. C. Dede, G. Kiper, T. Ayav, E. Tatlıcıoğlu, B. Özdemirel, O. Maarroof, G. Ateş, M. Berker, İ. Işı kay, Ş. Hanalioğlu "Cerrahın Anlık Yönlendirilebildiği Robot Yardı mlı Endoskop Kontrol Sistemi Mimarisi - NeuRoboScope," 2018 Türkiye Robotbilim Konferansı (TORK 2018), İstanbul, Nisan 12-14, 2018.	10
Ibrahimcan GÖRGÜLÜ, Omar W. MAAROOF, Barış Taner, C. Dede, M. Ceccarelli (2017) "Experimental Verification of Quasi-Static Equilibrium Analysis of a Haptic Device" Proceedings of the International Symposium of Mechanism and Machine Science, 2017, AzCIFTtoMM – Azerbaijan Technical University. 11-14 September 2017, Baku, Azerbaijan.	11
O. W. N. Maarroof, and M. İ. C. Dede "A Comparative Study on Application of Decomposition Method in Function Generation Synthesis of Over-Constrained Mechanisms," New Advances in Mechanisms, Transmissions and Applications, Victor ,Petuya, Charles Pinto, and Erwin-Christian Lovasz (Eds.), pp. 309-316, Springer Dordrecht, The Netherlands, 2013 (ISBN: 978-94-007-7484-1).	12
Omar W. Maarroof, and Mehmet İsmet Can Dede. "Physical Human-Robot Interaction: Increasing Safety by Robot Arm's Posture Optimization," ROMANSY 21 - Robot	13

Design, Dynamics and Control, Vincenzo Parenti-Castelli and Werner Schiehlen (Eds.), pp. 329-337, Springer International Publishing, 2016 (ISBN: 978-3-319-33714-2).	
Omar W. Maarroof, Mehmet İsmet Can Dede, Gökhan Kiper. "Alternating Error Effects on Decomposition Method in Function Generation Synthesis," New Trends in Mechanism and Machine Science, Philippe Wenger and Paulo Flores (Eds.), pp.293-301, Springer, 2017 (ISBN: 978-3-319-44155-9)	14

خامساً: التدريب والأعمال التطوعية: لا يوجد

سادساً: المؤتمرات العلمية التي شارك فيه

م	اسم المؤتمر	التاريخ
1	12th IEEE Int. Conf. on Control, Automation, Jeju Island, Korea	October 17-21, 2012
2	MESROB 2016, 5th International Workshop on Medical and Service Robots, Graz, Austria	July 4-6, 2016.
3	Neuroscope sisteminin model tabanlı sinaması. TOK.	2016
4	18. Ulusal Makine Teorisi Sempozyumu, Trabzon, pp. 177-184	July 5-8, 2017
5	Türkiye Robotbilim Konferansı (TORK 2018), İstanbul.	April 12-14, 2018
6	Proceedings of the International Symposium of Mechanism and Machine Science, 2017, AzCIFTToMM – Azerbaijan Technical University. Baku, Azerbaijan.	11-14 September 2017
7	ROMANSY 21 - Robot Design, Dynamics and Control	2016
8	EUCOMES	2017
9	AzC IFTToMM – Izmir Institute of Technology, Izmir, Turkey	5-8 October 2010,
10	IEEE World Haptics Conference 2011, Istanbul, Turkey.	June 22-24 2011

سابعاً: دورات تنمية قدرات أعضاء هيئة التدريس

م	أسم البرنامج التدريبي	التاريخ
1	دورة طرائق التدريس	2013
2	دورة طرائق التدريس	2018